

© 2004-2010 Volnys Bernal 1

## Sincronização e Comunicação entre Processos

Volnys Borges Bernal  
volnys@lsi.usp.br  
<http://www.lsi.usp.br/~volnys>



© 2004-2010 Volnys Bernal 2

## Tópicos

- Escalonamento de entidades de processamento
- Classificação dos mecanismos de sincronização quanto à espera
- Mecanismos de sincronização e comunicação
  - ❖ Exclusão Mútua (Mutex)
  - ❖ Primitivas explicitamente bloqueantes
    - Sleep & Wakeup
    - Wait & Signal
  - ❖ Semáforo
  - ❖ Monitor
  - ❖ Troca de mensagens

© 2004-2010 Volnys Bernal 3

## Escalonamento de entidade de processamento



© 2004-2010 Volnys Bernal 4

## Escalonamento

- Escalonamento
  - ❖ Termo técnico atribuído à atividade de escolha da entidade de processamento (processo/thread) a ser executada pelo processador.
- Algoritmos de escalonamento
  - ❖ Os algoritmos de escalonamento baseiam-se em propriedades das entidades de processamento (processos/threads):
    - Prioridade (estática ou dinâmica)
    - Tempo de CPU consumido recentemente
    - Entidade de processamento preemptível ou não preemptível
    - Etc.

© 2004-2010 Volnys Bernal 5

## Escalonamento

- Classes de entidade de processamento
  - ❖ Preemptível
    - Quando o escalonamento da entidade de processamento (processo/thread) puder ocorrer a qualquer momento
  - ❖ Não preemptível
    - Quando o escalonamento da entidade de processamento (processo/thread) puder ocorrer somente quando a entidade for bloqueada ou quando for ativada a primitiva yield()

© 2004-2010 Volnys Bernal 6

## Classificação dos mecanismos de sincronização quanto à espera



© 2004-2010 Volnys Bernal 7

## Classificação quanto à espera

- ❑ **Espera ociosa (*busy waiting*)**
  - ❖ A entidade (processo ou thread) testa repetidamente a condição de sincronização. Geralmente é utilizada uma variável de impedimento, que é chamada de "spin lock"
  - ❖ **Problema**
    - Desperdício de tempo de CPU quando a espera é longa
  - ❖ **Utilização**
    - Utilizada tipicamente em aplicações paralelas (multiprocessamento) em situações com sincronização rápida
- ❑ **Bloqueante**
  - ❖ Não desperdiça tempo de CPU
  - ❖ Quando em modo usuário requer a ativação de uma chamada ao sistema
  - ❖ **Problema**
    - Sobrecarga (custo computacional) da chamada ao sistema e da troca de contexto
  - ❖ **Utilização**
    - Utilizada nos caso gerais

© 2004-2010 Volnys Bernal 8

## Mecanismos de sincronização e comunicação



© 2004-2010 Volnys Bernal 9

## Mecanismos de Sincronização e comunicação

- ❑ **Tópicos**
  - ❖ **Mutex**
  - ❖ **Primitivas explicitamente bloqueantes**
    - Sleep & Wakeup
    - Wait & Signal
  - ❖ **Semáforo**
  - ❖ **Monitor**
  - ❖ **Troca de mensagens**

© 2004-2010 Volnys Bernal 10

## Exclusão Mútua (Mutex)



© 2004-2010 Volnys Bernal 11

## Exclusão Mútua (Mutex)

- ❑ **Tópicos**
  - ❖ **Exclusão Mútua (Mutex)**
    - Objetivo, utilidade, requisitos e primitivas
    - Alternativas para implementação de Exclusão Mútua
      - Implementação em software
        - Alternância obrigatória
        - Solução de Peterson
      - Implementação utilizando recursos de baixo nível
        - Desabilitar interrupção
        - Instrução Test-And-Set (TST)
    - Interface de Mutex em Pthreads

© 2004-2010 Volnys Bernal 12

## Exclusão Mútua (Mutex)

- ❑ **Objetivo:**
  - ❖ Técnica de sincronização que possibilita assegurar o acesso exclusivo (leitura e escrita) a um recurso compartilhado por duas ou mais entidades
- ❑ **Utilidade**
  - ❖ Prevenção de problema de condição de disputa em regiões críticas
- ❑ **Requisitos para a implementação de exclusão mútua**
  - 1- Nunca duas entidades podem estar simultaneamente em suas regiões críticas
  - 2- Deve ser independente da quantidade e desempenho dos processadores
  - 3- Nenhuma entidade fora da região crítica pode ter a exclusividade desta
  - 4- Nenhuma entidade deve esperar eternamente para entrar em sua região crítica

© 2004-2010 Volnys Bernal 13

### Exclusão Mútua (Mutex)

❑ Exemplo:

- ❖ T1 – A entra na região crítica
- ❖ T2 – B tenta entrar na região crítica
- ❖ T3 – A sai da região crítica;  
B entra na região crítica
- ❖ T4 – B sai da região crítica

© 2004-2010 Volnys Bernal 14

### Exclusão Mútua (Mutex)

❑ Pode ser implementada com duas primitivas básicas:

- ❖ lock() [ ou enter\_region() ]
  - Garante a exclusividade da região crítica no ponto de entrada da região
- ❖ unlock() [ ou leave\_region() ]
  - Libera a exclusividade da região crítica no ponto de saída da região

© 2004-2010 Volnys Bernal 15

### Exclusão Mútua (Mutex)

❑ Exemplo de uso:

- ❖ lock() - para obter a exclusão mútua sobre a RC
- ❖ unlock() - para liberar a exclusão mútua sobre a RC

© 2004-2010 Volnys Bernal 16

### Exclusão Mútua (Mutex)

❑ Exemplo:

- ❖ Solução do problema do contador

*Thread1:*

```
...
while (1)
  <Realiza tarefa>
  lock ()
  c = c + 1
  unlock ()
...
```

*Thread2:*

```
...
while (1)
  <Realiza tarefa>
  lock ()
  c = c + 1
  unlock ()
...
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 17

### Exclusão Mútua (Mutex)

❑ Alternativas para implementação de Exclusão Mútua

- ❖ Implementação em software
  - Alternância obrigatória
  - Solução de Peterson
- ❖ Implementação utilizando recursos de baixo nível
  - Desabilitar interrupção
  - Instrução Test-And-Set (TST)

© 2004-2010 Volnys Bernal 18

### Mutex em software: Alternância Obrigatória

© 2004-2010 Volnys Bernal 19

## Alternância Obrigatória

- ❑ **Objetivo**
  - ❖ Implementação de exclusão mútua
- ❑ **Descrição**
  - ❖ Alterna o acesso à região crítica entre duas entidades
  - ❖ Totalmente em software
  - ❖ Utiliza espera ociosa
- ❑ **Desvantagem:**
  - ❖ Viola requisito #3 (Nenhuma entidade fora da região crítica pode ter a exclusividade desta)
  - ❖ Válida para somente duas entidades (processos/threads)
  - ❖ Utiliza espera ociosa

© 2004-2010 Volnys Bernal 20

## Alternância Obrigatória

Entidade 1:	Entidade 2:
<pre>... while (TRUE) {   realiza outras atividades    // lock()   while (turn!=0);   ...   região_critica   ...   // unlock()   turn=1; }</pre>	<pre>... while (TRUE) {   realiza outras atividades    // lock()   while (turn!=1);   ...   região_critica   ...   // unlock()   turn=0; }</pre>

© 2004-2010 Volnys Bernal 21

## Mutex em software: Solução de Peterson



© 2004-2010 Volnys Bernal 22

## Solução de Peterson

- ❑ **Objetivo**
  - ❖ Implementação de exclusão mútua
- ❑ **Autoria**
  - ❖ Publicada por G. L. Peterson em 1981
  - ❖ Baseada em uma solução do matemático holandês T. Dekker
- ❑ **Descrição**
  - ❖ Totalmente em software
  - ❖ Utiliza espera ociosa
- ❑ **Desvantagem**
  - ❖ Exemplo mostrado a seguir é válido somente para 2 entidades

© 2004-2010 Volnys Bernal 23

## Solução de Peterson

```
int turn; // Duas entidades:
int interested[2]; // Entidade 0
// Entidade 1

void lock(int me)
{
  int me;
  int other;

  other = (me + 1) mod 2;
  interested[me] = TRUE;
  turn = me;
  while (turn != me && interested[other] == TRUE);
}

void unlock(int me)
{
  interested[me] = FALSE;
}
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 24

## Mutex usando recursos de baixo nível: Desabilitar Interrupção



© 2004-2010 Volnys Bernal 25

## Desabilitar Interrupção

- **Objetivo**
  - ❖ Implementação de exclusão mútua para evitar condição de disputa decorrente de:
    - Caso 1: concorrência entre threads ou processos
    - Caso 2: concorrência relacionada às rotinas de tratamento de interrupção
- **Método**
  - ❖ Caso 1: Desabilitar interrupção de relógio (impede da troca de contexto)
  - ❖ Caso 2: Desabilitar a ocorrência da interrupção específica
- **Problemas**
  - ❖ Não aplicável para modo usuário
  - ❖ Possibilita que um erro do código (ex, loop) faça com que o sistema fique inoperante.
  - ❖ Para o caso 1, NÃO resolve o problema em sistemas multiprocessadores
- **Utilidade**
  - ❖ Método utilizado em porções de software executados em modo supervisor, tipicamente no núcleo do sistema operacional, para implementação de exclusão mútua em:
    1. Threads internos ao núcleo do sistema operacional
    2. Drivers de dispositivos que utilizam interrupção

© 2004-2010 Volnys Bernal 26

## Desabilitar interrupção

- **Exemplo:**
  - ❖ lock()
 

```
{
desabilita_interrupção_relogio;
}
```
  - ❖ unlock()
 

```
{
habilita_interrupção_relogio;
}
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 27

## Mutex usando recursos de baixo nível: Instrução Test-And-Set-Lock



© 2004-2010 Volnys Bernal 28

## Instrução Test-And-Set-Lock

- **Objetivo**
  - ❖ Primitiva de baixo nível para implementação de sincronização
- **Descrição**
  - ❖ Instrução especial da CPU
  - ❖ Operação
    - (variável\_memória) → registrador (leitura)
    - 1 → (variável\_memória) (escrita)
  - ❖ Instrução atômica (indivisível)
    - As operações de leitura da variável e alteração (escrita) do valor ocorrem em uma única instrução. Não existe possibilidade de ocorrer interrupção entre estas operações.
  - ❖ Acesso atômico à memória
    - Em sistemas multiprocessadores é garantido que o acesso à memória (leitura/escrita) seja atômico, ou seja, não seja interrompido entre as operações de leitura e escrita
- **Primitiva básica para construção de primitivas de exclusão mútua**

© 2004-2010 Volnys Bernal 29

## Instrução Test-And-Set-Lock

- **Exemplo:**
  - ❖ Implementação de exclusão mútua utilizando TST
  - ❖ "var" é uma variável alocada na memória

```
lock:    TST  register, (var)  # register ← var; var ← 1
        CMP  register, #0   # register == 0?
        JNE  lock          # se register != 0, loop
        RET                # retorna

unlock:  MOV  (var), #0     # var ← 0 (libera lock)
        RET                # retorna
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 30

## Interface de Mutex em Pthreads



© 2004-2010 Volnys Bernal 31

### Interface de Mutex em Pthreads

□ Primitivas pthreads

```
// Iniciação estática
pthread_mutex_t mymutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;

// Iniciação dinâmica
pthread_mutex_t mymutex;
int pthread_mutex_init (pthread_mutex_t *mymutex,
                        pthread_mutexattr_t *attr);

// Primitivas
int pthread_mutex_init (pthread_mutex_t *mutex,
                        pthread_mutexattr_t *attr)
int pthread_mutex_lock (pthread_mutex_t *mymutex)
int pthread_mutex_unlock (pthread_mutex_t *mymutex)
int pthread_mutex_trylock (pthread_mutex_t *mymutex)
□
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 32

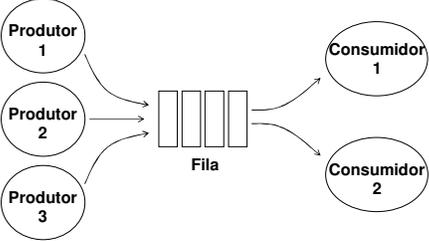
### Exercício



© 2004-2010 Volnys Bernal 33

### Exercício

(1) Em relação ao problema do produtor-consumidor, faça um esboço de solução do problema sem levar em consideração as condições de disputa.



© 2004-2010 Volnys Bernal 34

### Exercício

□ Primeiro esboço de solução sem levar em consideração as condições de disputa

```
Produtor:
Repetir
  Produzir (E);
  InserirFila(F,E);

Consumidor:
Repetir
  E = RetirarFila(F);
  Processar (E);
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 35

### Exercício

(2) Em relação ao problema do produtor-consumidor, analise o código, identifique as condições de disputa e defina as regiões críticas.

*Dica: Inicie pela identificação dos recursos que são compartilhados entre as entidades.*

© 2004-2010 Volnys Bernal 36

### Exercício

□ Identificação das condições de disputa:

```
Produtor:
Repetir
  Produzir (E);
  InserirFila(F,E);

Consumidor:
Repetir
  E = RetirarFila(F);
  Processar (E);
```

Fila:

- recurso compartilhado
- pode ser acessado de forma concorrente

Two arrows labeled 'Condição de disputa' point to the 'InserirFila(F,E);' line in the producer code and the 'E = RetirarFila(F);' line in the consumer code.

© 2004-2010 Volnys Bernal 37

### Exercício

(3) Em relação ao problema do produtor-consumidor, identifique necessidades de sincronização de espera por recursos. Quais são os recursos que podem eventualmente não estar disponível exigindo sua espera pela entidade?

*Dica:*

- ❖ Identifique em quais situações a entidade deve aguardar por recursos estarem disponíveis. Estes recursos provavelmente são disputados pelas entidades!
- ❖ Neste caso específico, existem 2 recursos: um importante para os produtores e outro importante para os consumidores

© 2004-2010 Volnys Bernal 38

### Exercício

□ Identificação das necessidades de sincronização de espera por recursos:

**Produtor** → slots livres  
problema: quando não existem slots livres na fila

**Consumidor** → itens produzidos  
problema: quando não existem itens produzidos na fila

© 2004-2010 Volnys Bernal 39

### Exercício

(4) Altere o esboço do programa a fim de contornar o problema de espera por recursos (não se preocupe com condição de disputa, por enquanto).

© 2004-2010 Volnys Bernal 40

### Exercício

□ Identificação dos pontos de esperar por recursos

Produtor:  
Repetir  
    Produzir (E);  
    InserirFila(F,E);

Consumidor:  
Repetir  
    E = RetirarFila(F);  
    Processar(E);

(1) Fila cheia: o recurso "Fila" é limitado, ou seja, a fila pode tornar-se cheia. Nesta situação (de fila cheia) os produtores devem aguardar a existência de slots livres.

(2) Os consumidores podem ser mais rápidos que os produtores permitindo que em determinados momentos a fila fique vazia. Nesta situação (fila vazia), os consumidores dem aguardar a chegada de itens.

© 2004-2010 Volnys Bernal 41

### Exercício

□ Alteração do programa (sem levar em consideração eventuais condições de disputa)

Produtor:  
Repetir  
    Produzir (E);  
    Enquanto FilaCheia (F)  
        Aguardar;  
    InserirFila (F, E);

Consumidor:  
Repetir  
    Enquanto FilaVazia (F)  
        aguardar;  
    E = RetirarFila (F);  
    Processar (E);

© 2004-2010 Volnys Bernal 42

### Exercício

(5) Em relação ao problema do produtor-consumidor, apresente uma solução para o problema utilizando primitivas de exclusão mútua.

© 2004-2010 Volnys Bernal 43

### Exercício

□ Alteração do programa (sem levar em consideração eventuais condições de disputa)

**Produtor:**  
 Repetir  
 Produzir (E);  
 Enquanto FilaCheia (F)  
 Aguardar;  
 InserirFila (F, E);

**Consumidor:**  
 Repetir  
 Enquanto FilaVazia (F)  
 aguardar;  
 E = RetirarFila (F);  
 Processar (E);

Diagram illustrating the code modification. Two dashed boxes highlight the 'Enquanto' loops in both the Producer and Consumer code. Arrows from the text 'Condição de disputa' point to these loops, indicating that these sections are the focus of the synchronization problem.

© 2004-2010 Volnys Bernal 44

### Exercício

□ Primeiro esboço: proteção das regiões críticas

**Produtor:**  
 Repetir  
 Produzir (E);  
 lock ();  
 Enquanto FilaCheia (F)  
 Aguardar;  
 InserirFila (F, E);  
 unlock ();

**Consumidor:**  
 Repetir  
 lock ();  
 Enquanto FilaVazia (F)  
 aguardar;  
 E = RetirarFila (F);  
 unlock ();  
 Processar (E);

© 2004-2010 Volnys Bernal 45

### Exercício

(6) Em relação ao problema do produtor-consumidor, baseado no esboço da solução apresentada responda:

(a) O produtor, quando possui um item produzido e a fila está cheia o que ocorre?

(b) O consumidor, quando deseja retirar um item da fila e a fila está vazia o que ocorre?

(c) Qual é o problema que ocorre nestas situações em que não existem recursos disponíveis?

© 2004-2010 Volnys Bernal 46

### Exercício

□ Primeiro esboço: proteção das regiões críticas

**Produtor:**  
 Repetir  
 Produzir (E);  
 lock ();  
 Enquanto FilaCheia (F)  
 Aguardar;  
 InserirFila (F, E);  
 unlock ();

**Consumidor:**  
 Repetir  
 lock ();  
 Enquanto FilaVazia (F)  
 aguardar;  
 E = RetirarFila (F);  
 unlock ();  
 Processar (E);

□ Problemas:

(1) Deadlock quando produtor encontra fila cheia

(2) Deadlock quando consumidor encontra fila vazia

© 2004-2010 Volnys Bernal 47

### Exercício

□ Segundo esboço:

```

Produtor ()
{
  repetir
  {
    Produzir (E);
    lock ();
    enquanto FilaCheia (F)
    {
      unlock ();
      lock ();
    }
    InserirFila (F, E);
    unlock ();
  }
}

Consumidor ()
{
  repetir
  {
    lock ();
    enquanto FilaVazia (F)
    {
      unlock ();
      lock ();
    }
    E = RetirarFila (F);
    unlock ();
    Processar (E);
  }
}

```

© 2004-2010 Volnys Bernal 48

### Exercício

(7) Em relação ao problema do produtor-consumidor, analise sua solução e responda:

(a) A implementação funciona com múltiplos produtores e múltiplos consumidores?

(b) Suponha que o sistema seja monoprocessador. Qual tipo de primitiva é a mais recomendada: espera ociosa ou bloqueante? Por que?

(c) Suponha que o sistema seja multiprocessador. Qual tipo de primitiva é a mais recomendada: espera ociosa ou bloqueante? Por que?

© 2004-2010 Volnys Bernal 49

### Exercício

(8) O problema do produtor-consumidor pode ser implementado utilizando-se um único buffer sincronizado por primitivas de exclusão mútua.

© 2004-2010 Volnys Bernal 50

### Exercício

O programa `prodcons_buffer.c` mostra uma implementação da solução do problema do produtor-consumidor utilizando-se um único buffer sincronizado por primitivas de exclusão mútua.

Compile e execute este programa

```
cc -o prodcons_buffer prodcons_buffer.c -lpthread
./prodcons_buffer
```

Analise o programa e responda:

- A solução apresentada resolve o problema de condição de disputa?
- Qual é a condição de término dos produtores?
- Qual é a condição de término dos consumidores?
- Proponha uma condição de término para os consumidores.

© 2004-2010 Volnys Bernal 51

## Problema da Inversão de Prioridade

© 2004-2010 Volnys Bernal 52

## Problema de Inversão de Prioridade

❑ Descrição do problema

- ❖ Ambiente
  - Ambiente monoprocessador
  - Sistema com 2 threads:
    - Thread H – Thread de alta prioridade, não preemptivo
    - Thread L – Thread de baixa prioridade, preemptivo
  - Utilização de primitivas de exclusão mútua com espera ociosa
  - Escalonamento:
    - H sempre é executado quando está no estado pronto (ou seja, H tem preferência sobre L)
- ❖ Situação na qual ocorre o problema
  - Thread L ganha a região crítica e thread H torna-se pronto
  - Thread H é escalonado e tenta ganhar a região crítica
- ❖ Resultado
  - Deadlock

© 2004-2010 Volnys Bernal 53

## Problema de Inversão de Prioridade

❑ Exemplo com possibilidade de *deadlock*

Thread1: Alta prioridade e não preemptível

Thread2: Baixa prioridade e preemptível

Região Crítica com exclusão mútua

© 2004-2010 Volnys Bernal 54

## Primitivas Explicitamente Bloqueantes

© 2004-2010 Volnys Bernal 55

## Primitivas Explicitamente Bloqueantes

- Também denominadas de
  - ❖ Primitivas de sincronização por variáveis de condição
- Utilização:
  - ❖ Primitivas voltadas principalmente ao gerenciamento de recursos
- Duas classes principais:
  - ❖ Sleep & Wakeup
  - ❖ Wait & Signal
- Sleep & Wakeup
  - ❖ Utilizadas em ambiente não preemptível e sistemas monoprocessadores

© 2004-2010 Volnys Bernal 56

## Primitivas Explicitamente Bloqueantes

- Resumo das primitivas

Primitiva	Pré-condição	Local típico de utilização
Sleep & Wakeup	Ambiente não preemptível e monoprocessador	No núcleo de sistemas operacionais (modo supervisor)
Wait & Signal		Aplicações (modo usuário)

© 2004-2010 Volnys Bernal 57

## Sleep & Wakeup



© 2004-2010 Volnys Bernal 58

## Sleep & Wakeup

- Solução de sincronização
  - ❖ Bloqueante
  - ❖ Voltada para sincronização por recursos
  - ❖ Necessita de uma variável de condição
  - ❖ Pressupõe um ambiente não preemptível e monoprocessador.
  - ❖ Obs: Nos ambientes não preemptíveis, a troca de contexto sempre é realizada de maneira explícita pela primitiva yield() ou quando ocorre o bloqueio de um thread (por sleep)
- Utilização típica:
  - ❖ Utilizada no núcleo do sistema operacional UNIX tradicional
- Primitivas
  - ❖ Sleep(evento)
    - Bloqueia a entidade de processamento (processo ou thread) até a ocorrência do evento determinado
  - ❖ Wakeup(evento)
    - Desbloqueia todas as entidades de processamento que aguardam por um determinado evento. Neste momento, todas as entidades de processamento que aguardam por aquele evento são desbloqueadas.

© 2004-2010 Volnys Bernal 59

## Sleep & Wakeup

- Exemplo
  - ❖ Solução do problema produtor-consumidor, para somente 1 produtor e 1 consumidor, com primitivas Sleep & Wakeup
  - ❖ Duas variáveis de condição
    - FilaCheia – Para bloquear o produtor no caso de fila cheia
    - FilaVazia – Para bloquear o consumidor no caso de fila vazia
  - ❖ Sleep
    - Para bloquear o produtor no caso de fila cheia
    - Para bloquear o consumidor no caso de fila vazia
  - ❖ Wakeup
    - Utilizada pelo consumidor para desbloquear o produtor quando a fila estiver cheia
    - Utilizada pelo produtor para desbloquear o consumidor quando a fila estiver vazia

© 2004-2010 Volnys Bernal 60

## Sleep & Wakeup

```
#define N 100
int count = 0;

void producer(void)
{
    int item;
    while (TRUE)
    {
        item = produce_item();
        if (count == N)
            sleep(producer);
        insert_item(item);
        count = count + 1;
        if (count == 1)
            wakeup(consumer);
        yield();
    }
}

void consumer(void)
{
    int item;
    while (TRUE)
    {
        if (count == 0)
            sleep(consumer);
        item = remove_item();
        count = count - 1;
        if (count == N - 1)
            wakeup(producer);
        consume_item(item);
        yield();
    }
}
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 61

## Sleep & Wakeup

□ No exemplo anterior observe que existem duas situações importantes:

- ❖ Quando a fila está cheia:
  - O produtor, quando possuir um item para armazenar, é bloqueado (sleep) pois não existe espaço para armazenamento de "itens".
  - Assim, quando o consumidor retirar um item da fila e liberar espaço, desbloqueia (wakeup) o produtor
- ❖ Quando a fila está vazia:
  - Se o consumidor for consumir um item ele é bloqueado (sleep) pois não existem itens disponíveis
  - Assim, quando o produtor produzir um item, desbloqueia (wakeup) o consumidor

© 2004-2010 Volnys Bernal 62

## Exercício

(9) Observe que a variável "count" é compartilhada! Não existiria o problema de condição de disputa?

© 2004-2010 Volnys Bernal 63

## Exercício

(10) Observe que a variável "count" é compartilhada! Não existiria o problema de condição de disputa?

❖ Resposta: Não, pois não ocorre a troca de contexto a qualquer momento. O ambiente é não preemptível. Assim, a troca de contexto ocorre somente em duas situações: quando é ativada a primitiva yield() ou quando o thread é explicitamente bloqueado através da primitiva sleep().

© 2004-2010 Volnys Bernal 64

## Exercício

(11) A solução apresentada anteriormente para o problema produtor-consumidor funciona somente para 1 produtor e 1 consumidor. Porque?

(12) Modifique o programa de forma a possibilitar o funcionamento com P produtores e C consumidores.

© 2004-2010 Volnys Bernal 65

## Wait & Signal



© 2004-2010 Volnys Bernal 66

## Wait & Signal

- Solução de sincronização
  - ❖ Bloqueante
  - ❖ Volta para sincronização por recursos
  - ❖ Necessita de uma variável de condição
  - ❖ Pressupõe um ambiente preemptível (quando existe troca de contexto por interrupção de relógio)
- Utilização típica
  - ❖ Em processos/threads executados em modo usuário
- Primitivas
  - ❖ Wait(evento)
    - Bloqueia a entidade de processamento (processo ou thread) até a ocorrência de um determinado evento
  - ❖ Signal(evento)
    - Desbloqueia todas as entidades de processamento que aguardam por um determinado evento. Neste momento, todas as entidades de processamento que aguardam por aquele evento são desbloqueadas.

© 2004-2010 Volnys Bernal 67

## Wait & Signal

❑ Pthreads

❖ Primitivas

Primitiva	Descrição
pthread_cond_init	Iniciação da variável de condição
pthread_cond_wait	Bloqueia o thread na condição
pthread_cond_signal	Caso existam threads bloqueados pela condição, desbloqueia 1 destes threads
pthread_cond_broadcast	Caso existam threads bloqueados pela condição, desbloqueia todos os estes threads
pthread_cond_destroy	Destrói uma variável de condição

❖ Tipos de dados

Tipo	Descrição
pthread_cond_t	Representa o tipo de uma variável de condição. Para cada condição que possa levar a bloqueio deve ser criada uma variável de condição

© 2004-2010 Volnys Bernal 68

## Wait & Signal

❑ Pthreads - sintaxe

```
// Declaração da variável de condição "mycondv"
pthread_cond_t mycondv;

// Declaração da variável de condição "mycondv" pré inicializada
pthread_cond_t mycondv = PTHREAD_COND_INITIALIZER;

// Primitivas
int pthread_cond_init (pthread_cond_t *cond, pthread_condattr_t *attr)
int pthread_cond_wait (pthread_cond_t *cond, pthread_mutex_t *mutex)
int pthread_cond_signal (pthread_cond_t *cond)
int pthread_cond_broadcast (pthread_cond_t *cond)
int pthread_cond_destroy (pthread_cond_t *cond)
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 69

## Wait & Signal

❑ Exemplo: Solução para o problema do produtor-consumidor

© 2004-2010 Volnys Bernal 70

## Wait & Signal

❑ Problema do produtor-consumidor

```
Produtor ()
{
  repetir
  {
    produzir (E);

    // Inserir na fila
    lock (mutex);
    enquanto FilaCheia (F)
      wait (FilaCheia, mutex);
    inserirFila (F, E);
    signal (FilaVazia);
    unlock (mutex);
  }
}

Consumidor ()
{
  repetir
  {
    // Retirar da fila
    lock (mutex);
    enquanto FilaVazia (F)
      wait (FilaVazia, mutex);
    E = RetirarFila (F);
    signal (FilaCheia);
    unlock (mutex);
    Processar (E);
  }
}
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 71

## Wait & Signal

❑ Exemplo: Solução para o problema do produtor-consumidor

© 2004-2010 Volnys Bernal 72

## Wait & Signal

❑ Exemplo: Programa worker

```
#define TCOUNT 10
#define COUNT_LIMIT 12

int count = 0;
mutex_t mutex;
cond_t threshold;

void worker()
{
  int i;
  for (i=0; i < TCOUNT; i++)
  {
    worker_processing();
    lock (mutex);
    count++;
    if (count == COUNT_LIMIT)
      signal (threshold);
    unlock (mutex);
  }
}

void extra_worker ()
{
  lock (mutex);
  if (count < COUNT_LIMIT)
    wait (threshold, mutex);
  unlock (mutex);
  extra_processing ();
}

int main ()
{
  mutex_init (mutex);
  cond_init (threshold);
  create_thread (worker);
  create_thread (extra_worker);
  join_threads ();
}
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 73

## Semáforo



© 2004-2010 Volnys Bernal 74

## Semáforo

- Método de sincronização
- Primitivas
  - ❖ Up(semáforo)
    - Incrementa o contador do semáforo.
    - Se existirem entidades bloqueadas neste semáforo, uma delas é desbloqueada
  - ❖ Down(semáforo)
    - Decrementa o semáforo
    - Se o resultado for menor que zero, a entidade fica bloqueada neste semáforo.
  - ❖ Init(semáforo,valor)
- Estas primitivas são garantidamente atômicas (indivisíveis)
- O semáforo deve ser iniciado com um valor inteiro.
- Normalmente, este valor está associado à quantidade de recursos disponíveis.

© 2004-2010 Volnys Bernal 75

## Semáforo

- Problema do produtor-consumidor
  - ❖ Necessita 3 semáforos
    - 1 para garantir a exclusão mútua
    - 1 para bloquear os produtores
      - quando a fila estiver cheia (sem slots disponíveis)
    - 1 para bloquear os consumidores
      - quando a fila estiver vazia (sem itens na fila)

© 2004-2010 Volnys Bernal 76

## Semáforo

- Problema do produtor-consumidor

```

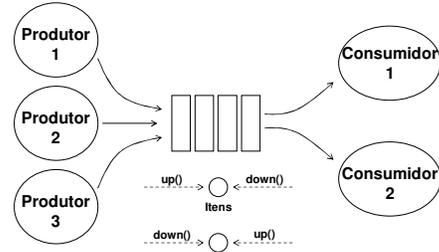
semaforo mutex = 1;
semaforo slots = N;
semaforo itens = 0;
    
```

<b>Produtor</b> Repetir Produzir(E); Down(slots); Down(mutex); InserirFila(F,E); Up(mutex); Up(itens);	<b>Consumidor</b> Repetir Down(itens); Down(mutex); E=RetirarFila(F); Up(mutex); Up(slots); Processar(E);
---	--

© 2004-2010 Volnys Bernal 77

## Semáforo

- Problema do produtor-consumidor



© 2004-2010 Volnys Bernal 78

## Semáforo

- Pthreads
  - ❖ Tipos de dados

Tipo	Descrição
sem_t	Representa o tipo de um semáforo.

© 2004-2010 Volnys Bernal 79

## Semáforo

- Pthreads
  - ❖ Primitivas

Primitiva	Descrição
sem_init	Iniciação da variável de um semáforo.
sem_wait	Down. Decrementa o semáforo. Se o valor resultante for menor que zero a entidade de processamento é bloqueada.
sem_trywait	Variante de Down. Caso o valor do semáforo seja igual ou menor que zero, retorna. Caso contrário, decrementa o semáforo.
sem_post	Up. Incrementa o semáforo. Se existirem entidades de processamento bloqueadas neste semáforo, uma delas é desbloqueada.
sem_get_value	Retorna o contador do semáforo.
sem_destroy	Destrói um semáforo.

© 2004-2010 Volnys Bernal 80

## Semáforo

- Pthreads - sintaxe

```
#include <semaphore.h>

int sem_init (sem_t *sem, int pshared, unsigned int value)
int sem_wait (sem_t *sem)
int sem_trywait (sem_t *sem)
int sem_post (sem_t *sem)
int sem_getvalue(sem_t *sem, int *sval)
int sem_destroy (sem_t *sem)
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 81

## Semáforo

- Exemplo de uso

```
#include <semaphore.h>
...
sem_t slots;
...
status = sem_init(&slots,0,10);
...
status = sem_wait(&slots);
...
status = sem_post(&slots);
...
```

© 2004-2010 Volnys Bernal 82

## Exercício

(13) O que ocorre caso seja invertida a ordem de utilização dos semáforos no exercício anterior, ou seja:

Produtor	Consumidor
Repetir	Repetir
Produzir (E);	Down(mutex);
Down(mutex);	Down(itens);
Down(slots);	E=RetirarFila(F);
InserirFila(F,E);	Up(slots);
Up(itens);	Up(mutex);
Up(mutex);	Processar(E);

© 2004-2010 Volnys Bernal 83

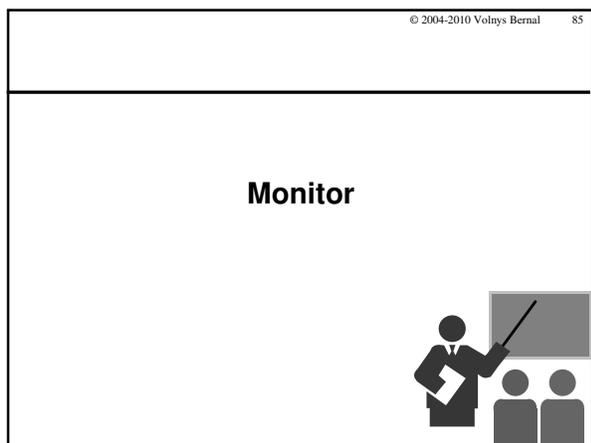
## Semáforo Binário



© 2004-2010 Volnys Bernal 84

## Semáforo Binário

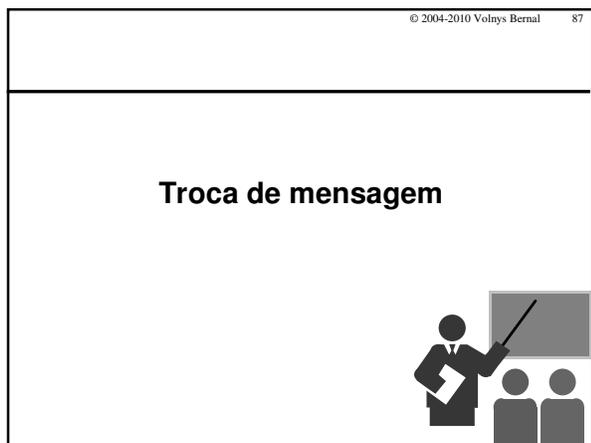
- Caso particular de semáforo no qual é iniciado com valor 1 e cujo valor nunca ultrapassa 1
- Pode ser utilizado para implementação de exclusão mútua:
  - ❖ lock() == down(semáforo\_binário)
  - ❖ unlock() == up(semáforo\_binário)



© 2004-2010 Volnys Bernal 86

## Monitor

- ❑ Conjunto de funções agrupadas em um pacote especial, como uma caixa preta.
- ❑ As estruturas internas manipuladas pela funções do monitor não são visíveis.
- ❑ Existe um mecanismo de sincronização de alto nível que garante que somente uma entidade (processo ou thread) pode adentrar no monitor em um determinado momento.



© 2004-2010 Volnys Bernal 88

## Troca de mensagem

- ❑ Mecanismo muito utilizado para sincronização e comunicação entre processos
- ❑ Primitivas
  - ❖ Send(destination, message)
  - ❖ Receive(source, mensagem)
- ❑ Tipos de primitivas
  - ❖ Sincrona
    - Send() fica bloqueado até a entidade parceira ativar o Receive()
    - Receive() fica bloqueado até a entidade parceira ativar Send()
    - Não necessita de buffers temporários
  - ❖ Assíncrona
    - Send() não é bloqueante
    - Receive() é bloqueante
    - Necessita de gerenciamento de buffers temporários